

في حال تحقق شرط محدد يبدأ
الروبوت الحركة.

يستمر الروبوت بالتحرك إلى الأمام
لحين مواجهة عائق فيتخذ قرار
بالرجوع إلى الخلف.

تنفيذ حركة إلى الأمام بشكل متكرر
إلى ما لا نهاية دون شروط.

```
+ start
repeat indefinitely
do
  drive forwards speed % 30
  regulation ✓
```

```
+ start
repeat indefinitely
do
  + if get distance cm ultrasonic sensor U < 30
  do
    drive forwards speed % 30
    regulation ✓
```

```
+ start
repeat indefinitely
do
  + if get distance cm ultrasonic sensor U < 30
  do
    drive backwards speed % 30
    regulation ✓
  else
    drive forwards speed % 30
    regulation ✓
```

