

# Autoevaluación

## 1. Selección Múltiple

1.1. ¿Qué componente se utiliza para controlar el movimiento de la grúa en este proyecto?

- A) Motor paso a paso
- B) Servomotor
- C) Motor de corriente continua
- D) Sensor ultrasónico

1.2. ¿Qué placa de desarrollo se usa para programar y controlar los servomotores?

- A) Raspberry Pi
- B) Arduino
- C) ESP8266
- D) Micro:bit

1.3. ¿Qué librería de Arduino facilita el control de los servomotores?

- A) Wire.h
- B) Servo.h
- C) LiquidCrystal.h
- D) Motor.h

## 2. Relaciona cada literal donde corresponda

Coloque el literal donde corresponda:

- A. **Arduino** → (     ) Controlan el movimiento de la grúa.
- B. **Servomotores** → (     ) Procesa la programación y envía señales a los motores.
- C. **Fuente de alimentación** → (     ) Permite controlar la dirección del movimiento
- D. **Joystick o potenciómetro** → (     ) Suministra energía al circuito

## 3. Verdadero o Falso

3.1. Un servomotor puede girar libremente en 360 grados sin interrupciones. (     )

3.2. La grúa con Arduino se puede programar en el software Arduino IDE. (     )

3.3. La librería "Servo.h" permite controlar servomotores sin necesidad de cálculos complejos. (     )

3.4. Para conectar un servomotor a Arduino, solo se necesita una resistencia. (     )