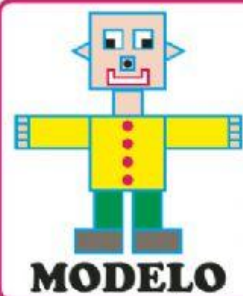




**Arma el
robot según
el modelo**



MODELO

