



Arrastra el bloque de programación que corresponde a cada acción solicitada.

Ejercicio1: Mbot enciende luces moradas hasta detener la simulación.

al iniciar

por siempre

Led derecha R 100 % G 0 % B 0 %

Led izquierda R 100 % G 0 % B 0 %

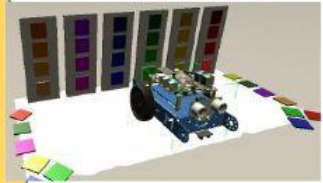
Led derecha R 100 % G 0 % B 100 %

Led izquierda R 100 % G 0 % B 100 %

esperar 1 segundos

esperar 1 segundos

repetir 5 veces



Ejercicio2: Lleva el robot Mbot del punto A al punto B a toda velocidad, luego lleva del punto B al punto C con menor velocidad, detente y enciende led azul.

al iniciar

esperar 7 segundos

esperar 5 segundos

esperar 2 segundos

motor derecha 100 % y motor izquierda 10 %

motor derecha 100 % y motor izquierda 100 %

motor derecha 70 % y motor izquierda 70 %

motor derecha 0 % y motor izquierda 0 %

Led derecha R 100 % G 0 % B 0 %

Led izquierda R 100 % G 0 % B 0 %

Led derecha R 0 % G 100 % B 0 %

Led izquierda R 0 % G 100 % B 0 %

motor derecha 10 % y motor izquierda 100 %

