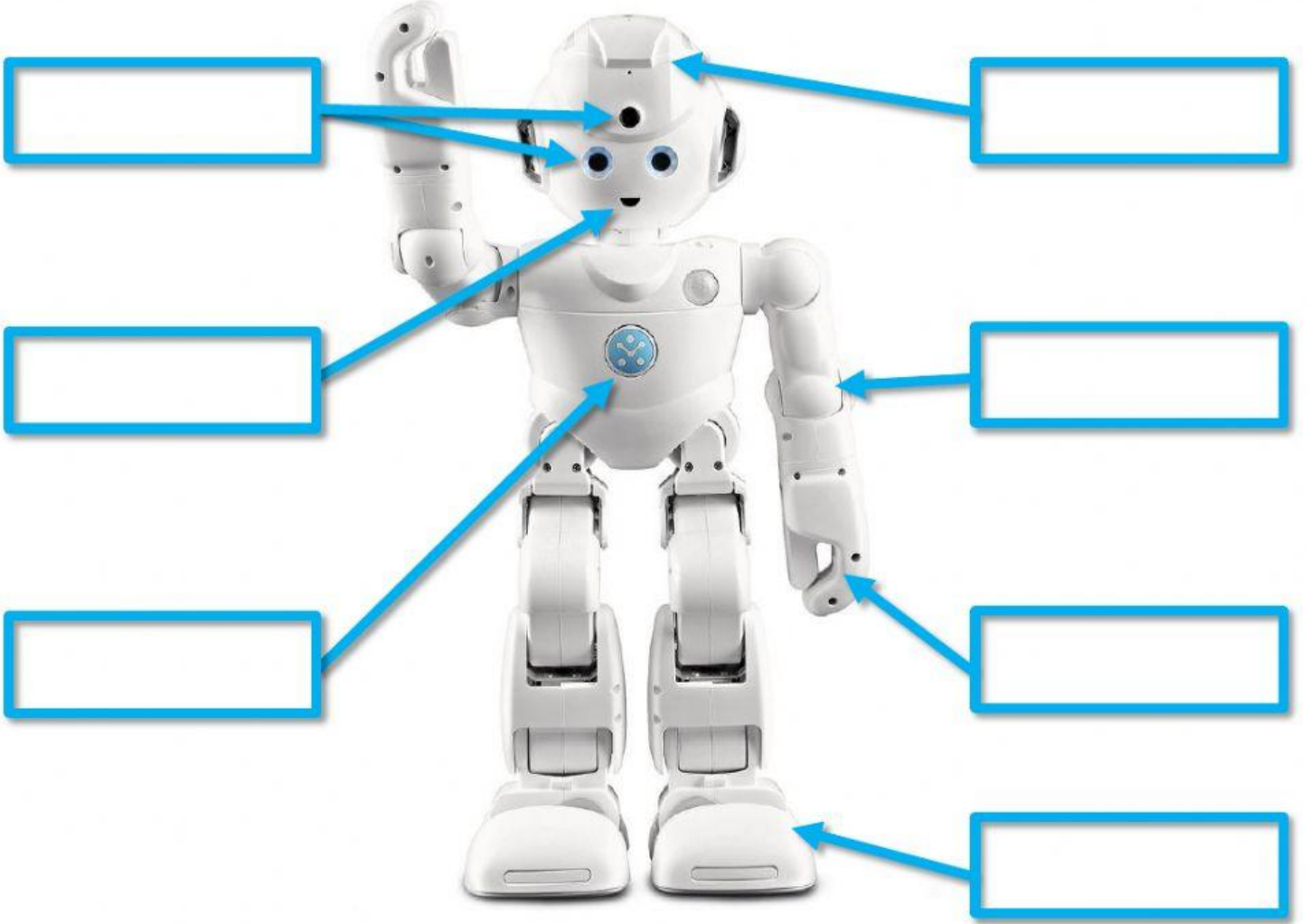


قومي بسحب مكونات الروبوت الى المكان المناسب:



نظام الرؤية والكاميرات	نظام الحركة	نظام التحكم
الذراع	قبضة اليد	الاستشعار أو الحساسات
	توليد الكلام	