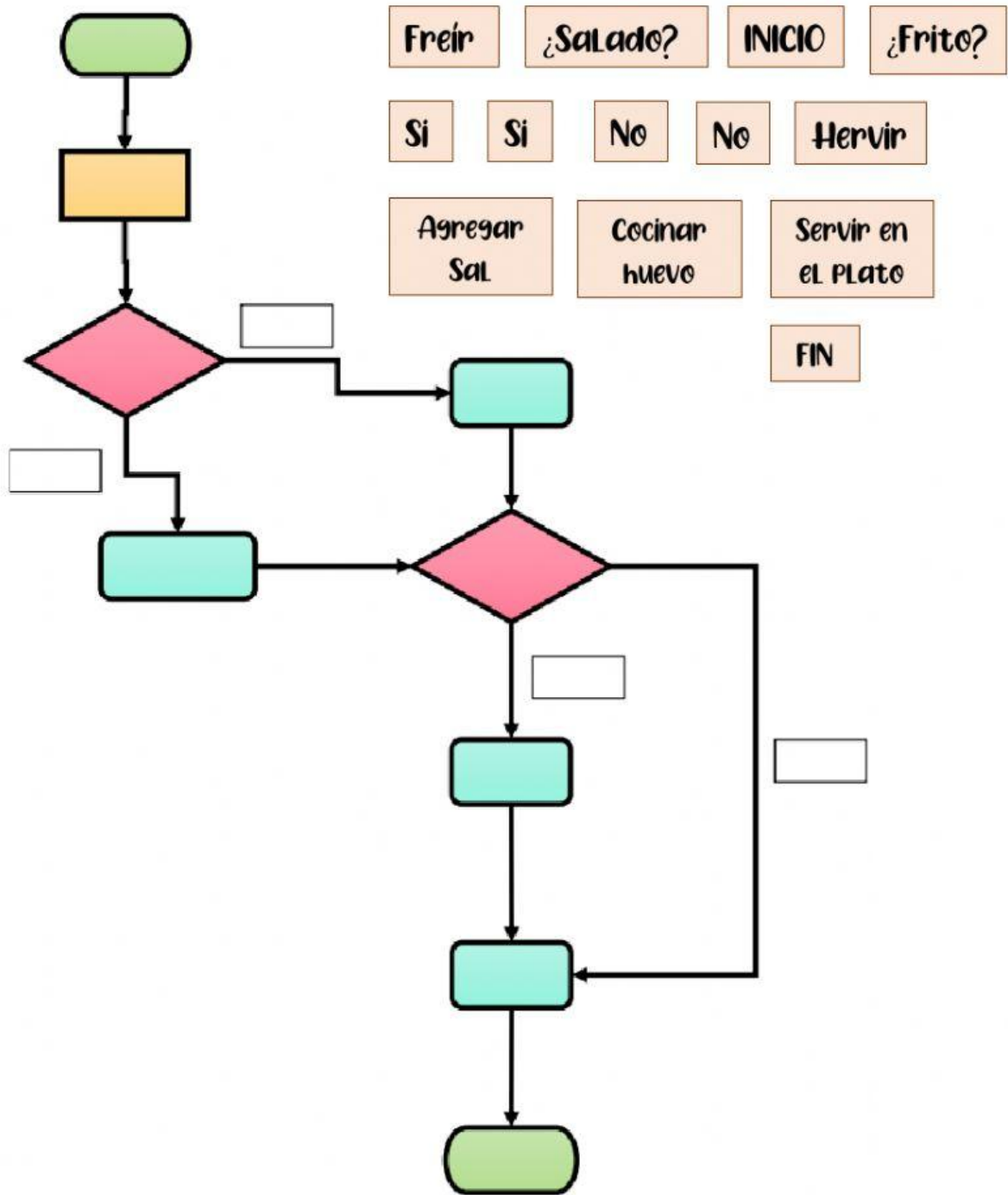


# Cuestionario 11º

1. Ordene el siguiente diagrama de flujo.



2. Realiza un algoritmo para ir a la tienda a comprar un chocoramo.



3. Escribe Falso o Verdadero.

( \_\_\_\_\_ ) Los algoritmos operan en secuencia, debe procesarse uno a la vez.

( \_\_\_\_\_ ) Los algoritmos no se deben establecer en la secuencia precisa y exacta para que su lectura tenga sentido y se resuelva el problema.

( \_\_\_\_\_ ) Todo algoritmo debe ofrecer un resultado en base a las funciones que cumple

( \_\_\_\_\_ ) El pseudocódigo es una forma de diseñar los pasos que va a realizar un programa de la forma más cercana a un solo lenguaje de programación.

( \_\_\_\_\_ ) Mkdir sirve para crear multiusuarios en el sistema operativo de Linux.

( \_\_\_\_\_ ) Control + L limpia la pantalla.

( \_\_\_\_\_ ) “@echo off” sirve para cerrar la terminal.

4. Completa las siguientes afirmaciones.

- La \_\_\_\_\_ de robots, llamada pick-and-place porque viene marcada por robots dedicados a coger materiales y colocarlos en un determinado sitio, se inició en la década de los años 50 del siglo XX.
- La \_\_\_\_\_ de robots, aparece en los albores del siglo XXI y está caracterizada por el desarrollo de robots dotados de cierta inteligencia que poseen sensores mucho más sofisticados.
- La \_\_\_\_\_ de robots, comenzó a desarrollarse a mediados de la década de los 80 del siglo XX, los robots ya son capaces de percibir su entorno mediante sensores especializados.
- La \_\_\_\_\_ de robots, serán máquinas dotadas de una tecnología muy desarrollada y con inteligencia artificial plena, capaces de usar modelos de conducta.

5. Selecciona los comandos asociados a CDM.

CD ..	PLOT	IPCONFIG	CLS	WHILE
PRINTF	INPUT	MKDIR	FOR	NUMPY
IF	TIME	RENAME	FLOAT	