

ใบงาน เรื่อง การประกอบหุ่นยนต์

ชื่อ _____ ชั้น _____ เลขที่ _____

ตอนที่1 คำชี้แจง นักเรียนจงเลือกข้อความข้างล่างมาใส่ในกรอบข้อความให้ถูกต้อง



Gripper

Motor Drive Module
L298N

Arduino Board (UNO
R3)

เซนเซอร์ HC-SR04

ตอนที่2 คำชี้แจง จงเติมคำในช่องว่างให้ถูกต้อง

1. ใช้สำหรับคืบ จับ หรือเคลื่อนย้ายวัตถุ โดยทำงานร่วมกับเซอร์โวมอเตอร์เพื่อสั่งให้
หนีบ-คลาย _____
2. ใช้ส่งและรับคลื่นเสียงความถี่สูงเพื่อวัดระยะห่างระหว่างหุ่นยนต์กับวัตถุข้างหน้า

3. อุปกรณ์ที่เป็นศูนย์กลางการควบคุมหุ่นยนต์ ทำหน้าที่รับและประมวลผลข้อมูลจากโปรแกรม

4. อุปกรณ์ที่ทำหน้าที่รับคำสั่งจากบอร์ดควบคุม เพื่อสั่งการให้มอเตอร์หมุนเดินหน้า ถอยหลัง
หรือเลี้ยว _____