

1. رتب خطوات الخوارزمية التالية لضبط وتغيير سرعة الروبوت

1	
2	
3	
4	
5	
6	
7	
8	

قم بالتحقق مما إذا كانت قيمة السرعة أكبر من أو يساوي 40

- إذا كان الشرط صحيحاً انتقل إلى الخطوة 7
- إذا كان الشرط خطأ انتقل إلى الخطوة 3

قم بتحريك المحركات الأمامية بقيمة متغير السرعة.

النهاية

اعرض قيمة متغير السرعة على الشاشة.

قم بزيادة قيمة السرعة المتغيرة ب 1 .

البداية

قم بضبط القيمة الأولية لمتغير السرعة إلى قيمة صفر.

حرك المحركات للأمام بالقيمة الحالية لمتغير السرعة.

الرؤية: الريادة في توفير فرص تعلم دائمة ومبتكرة وذات جودة عالية للمجتمع

الرسالة: تنظيم ودعم فرص تعلم ذات جودة عالية لكافة المراحل والمستويات بهدف تنمية المعارف والمهارات لكافة أفراد المجتمع القطري بما يناسب إمكاناتهم وقدراتهم