

Определи с помощью какого набора команд робот доберется до батарейки.

Пример:

		
	→	→

а.



б.



в.



1.

		
		

а.



б.



в.



2.

		
		

а.



б.



в.



3.

		
		

а.



б.



в.



4.

		
		

а.



б.



в.

